

## Lección 5.1 : Sistemas lineales de primer orden. Matriz fundamental.

Sistemas de primer orden :

$$\left. \begin{array}{l} y' = F(t, y) \\ y(t_0) = y_0 \end{array} \right\} \dots \quad (1)$$

Teorema de existencia y unicidad (T3!)  
(Picard) : si  $F \in C(J \times \Omega; \mathbb{R}^n)$  y es Lipschitz en  $y \Rightarrow \forall (t_0, y_0) \in J \times \Omega$  existe una única solución de (1) localmente.

Teo. de  $\exists$  sol. global : si  $F \in C^1(J \times \Omega; \mathbb{R}^n)$   
 $\Rightarrow \exists$  intervalo máximo de existencia  
 $(\alpha, \beta) \subset J$ ,  $-\infty \leq \alpha < \beta \leq \infty$ , tal que  
si  $\beta < \infty$  entonces para cualquier compacto  $K \subset \Omega$  existe  $t \in (\alpha, \beta)$  tal que  
 $y(t) \notin \Omega$  : o bien,  $|y(t)| \rightarrow \infty$  a tiempo finito, o bien  $y(t)$  llega a  $\partial\Omega$  si  $t \rightarrow \beta^-$ .

## Sistemas lineales de primer orden

Son de la forma :

$$y' = \underbrace{A(t)y + f(t)}_{= F(t, y)} \quad \dots \quad (2)$$

donde  $t \in \mathbb{R}$ ,  $y \in \mathbb{R}^n$ ,  $A \in C(J; \mathbb{R}^{n \times n})$   
y  $f \in C(J; \mathbb{R}^n)$  con  $t \in J \subset \mathbb{R}$ .

Si  $f = f(t) \equiv 0 \quad \forall t \in J$  el sistema se llama homogéneo

$$y' = A(t)y \quad \dots (3)$$

Notación:

$\mathcal{L}(\mathbb{R}^n)$  - conjunto de operadores lineales de  $\mathbb{R}^n$  en  $\mathbb{R}^n$  (matrices de  $n \times n$ ).

$A(t) \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^n)$ , familia de operadores ( $t \in \mathbb{R}$ ).

La norma en  $\mathcal{L}(\mathbb{R}^n)$  es

$$\|A\| = \sup_{|y|=1} |Ay| \quad \forall A \in \mathbb{R}^{n \times n}$$

$|\cdot|$  - norma usual en  $\mathbb{R}^n$ .

Teorema Sea  $J = (\alpha, \beta)$  intervalo abierto,  $-\infty \leq \alpha < \beta \leq \infty$ . Si  $A \in C(J; \mathbb{R}^{n \times n})$  y  $f \in C(J; \mathbb{R}^n)$  entonces la solución de (2) con datos  $y(t_0) = y_0$ ,  $t_0 \in J$  está definida  $\forall t \in J$ .

Nota: en el caso lineal el intervalo máximo de  $J$  es el dominio de continuidad de  $A$  y de  $f$ .

Demostración.  $F(t, y) = A(t)y + f(t)$   
continua en

$$D = J \times \mathbb{R}^n = (\alpha, \beta) \times \mathbb{R}^n$$

Más aún, es Lipschitz continua en  $y$  en cualquier rectángulo

$$R = \{ |t - t_0| \leq a, |y - y_0| \leq b \}$$

con  $b > 0$ ,  $0 < a \leq 2|\beta - \alpha|$ , ya que

$$|F(y, t) - F(x, t)| \leq \max_{|t - t_0| \leq a} \|A(t)\| |x - y|$$

$\underbrace{\hspace{10em}}_{=: L > 0}$

Iteraciones de Picard:

$$y_0(t) \equiv y_0$$

$$y_j(t) = y_0 + \int_{t_0}^t [A(s)y_{j-1}(s) + f(s)] ds$$

$$\forall j \geq 1.$$

convergen uniformemente  $\forall t \in [t_1, t_2]$   
para cualesquiera  $-\infty \leq \alpha < t_1 < t_2 < \beta \leq \infty$ .

En efecto, por continuidad en  $[t_1, t_2]$ ,

$$\|A(t)\| \leq L$$

$$\forall t \in [t_1, t_2]$$

$$|y_1(t) - y_0| \leq C$$

$$\Rightarrow |y_2(t) - y_1(t)| \leq \int_{t_0}^t \|A(s)\| |y_1(s) - y_0| ds \\ \leq CL(t_2 - t_1)$$

Análogamente,

$$|y_j(t) - y_{j+1}(t)| \leq C \frac{L^j}{j!} (t_2 - t_1)^j \\ \forall j \geq 1$$

$$\Rightarrow |y_{j+1}(t) - y_0| \leq C \exp(L|t_2 - t_1|)$$

$$\Rightarrow \max_{t \in [t_1, t_2]} |y_{j+1}(t) - y_0| \leq C \exp(L|t_2 - t_1|)$$

$\forall j \in \mathbb{N}$ , cota uniforme.

Por el T3! la solución existe y es única  $\forall t \in [t_1, t_2]$ .

Si  $(\alpha, \beta) = (-\infty, \infty)$ , basta con tomar  $t_1 = -\tilde{R}$ ,  $t_2 = \tilde{R}$ ,  $\forall \tilde{R} > 0$  arbitrario.

sólo resta verificar que no hay "blow up" (caso  $-\infty < \alpha$ , o  $\beta < \infty$ )

Supongamos que  $t_0 < b < \beta$

y que  $|y(t)| \rightarrow \infty$  si  $t \rightarrow b^-$ .

La solución satisface

$$y(t) = y_0 + \int_{t_0}^t [A(s)y(s) + f(s)] ds$$

$$\|A(t)\| \leq C_1, \quad |f(s)| \leq C_2 \quad \forall t \in [t_0, b]$$

$$\begin{aligned} \Rightarrow |y(t)| &\leq \underbrace{|y_0| + C_2(b-t_0)}_{=: C_3} + C_1 \int_{t_0}^t |y(s)| ds \\ &\leq C_3 + C_1 \int_{t_0}^t |y(s)| ds \end{aligned}$$

Por Gronwall:

$$|y(t)| \leq C_3 \left( 1 + C_1 |t - t_0| \exp(C_1 |t - t_0|) \right)$$

$\therefore |y(t)|$  acotado si  $t \rightarrow b^-$ ,  $b < \beta < \infty$ .

concluimos que la solución  $\exists$   $\forall t \in (a, \beta)$

□

## Sistemas lineales homogéneos

Problema de Cauchy homogéneo

$$\left. \begin{aligned} y' &= A(t)y \\ y(t_0) &= y_0 \end{aligned} \right\} (4)$$

$$A \in C(J; \mathbb{R}^{n \times n}), \quad t_0 \in J \subseteq \mathbb{R}.$$

Por el teorema anterior y el T3!

$\Rightarrow$  (4) tiene una única solución global en  $J$ .

Sean  $\{y_j(t)\}_{j=1}^p$ ,  $p \in \mathbb{N}$  una colección de soluciones de la ecuación (3),  $t \in J$ .

Principio de superposición: para cualesquiera  $c_j \in \mathbb{R}$ ,  $1 \leq j \leq p$ ,

$$y(t) := \sum_{j=1}^p c_j y_j(t), \quad t \in J$$

también es solución:

$$\begin{aligned} y'(t) &= \sum_{j=1}^p c_j y_j'(t) = \sum_{j=1}^p c_j A(t) y_j(t) \\ &= A(t) y(t). \end{aligned}$$

Lema 1 Sea  $y(t) = \sum_{j=1}^p g_j y_j(t)$  solución.

Si  $y(t_*) = 0$  para cierto  $t_* \in J$  entonces  $y(t) \equiv 0 \quad \forall t \in J$ .

Demostración: Por unicidad de la solución al problema de Cauchy (4): si  $y(t)$  coincide con la solución trivial en  $t_* \in J$  entonces coincide con la solución trivial en su máximo intervalo de  $J$ , que es  $J$ .  $\square$

Nota: esto ocurre por que  $f(t) \equiv 0$ .

Definición Una colección de soluciones de (3),  $\{y_j(t)\}_{j=1}^p$ ,  $p \in \mathbb{N}$ ,  $t \in J$ ,

es linealmente independiente si no existen constantes  $(c_1, \dots, c_p) \neq (0, \dots, 0)$  tales que

$$\sum_{j=1}^p g_j y_j(t) = 0 \quad \forall t \in J \quad \dots (5)$$

Lema 2  $\{y_j(t)\}_{j=1}^p$  es linealmente independiente ssi los vectores en  $\mathbb{R}^n$ ,  $y_1(t_*), y_2(t_*), \dots, y_p(t_*)$  son linealmente independientes  $\forall t_* \in J$  arbitrario.

Corolario Si  $\{y_j(t)\}_{j=1}^p$  es linealmente independiente entonces  $p \leq n$ .

Demstración " $\Rightarrow$ "  $y(t) = \sum_{j=1}^p g_j y_j(t)$

es solución de (3),  $(g_1, \dots, g_p) \neq (0, \dots, 0)$ .

suponiendo  $y(t_*) = 0$ , con  $t_* \in J$   
por el Lema 1 tendríamos  $y(t) \equiv 0 \quad \forall t \in J$   
(contradicción).

" $\Leftarrow$ "  $\forall t_* \in J$ ,  $y_1(t_*), \dots, y_p(t_*)$  son  
linealmente indep. en  $\mathbb{R}^n$   
( $p \leq n$ )

Si  $y(t) = \sum_{j=1}^p g_j y_j(t)$  (solución)

se anula en un cierto  $\tilde{t} \in J$ , por el  
lema 1,  $y(t) \equiv 0 \quad \forall t \in J$ .

En particular  $y(t_*) = 0$  ! contradicción

□

Definición una colección de exactamente  
 $n$  soluciones linealmente independientes  
de (3)  $\{y_j(t)\}_{j=1}^n$ , se llama sistema  
fundamental.



Lema 3 Si  $A \in C(J; \mathbb{R}^{n \times n})$  entonces siempre existe un sistema fundamental en  $t \in J$ .

Demostración Sea  $t_0 \in J$ , arbitrario. Por el T $\exists$  existe una única solución  $y_j = y_j(t)$ ,  $t \in J$ , al problema de Cauchy

$$\begin{cases} y_j' = A(t) y_j & \forall t \in J \\ y_j(t_0) = \hat{e}_j & \forall 1 \leq j \leq n \end{cases}$$

donde  $\{\hat{e}_j\}_{j=1}^n$  base canónica de  $\mathbb{R}^n$ .

Por el lema 2,  $\{y_j(t)\}_{j=1}^n$  son un sistema fundamental

□

Corolario Toda solución de (3) es una combinación lineal de elementos de un sistema fundamental.

Definición Una matriz fundamental del sistema (3) es

$$\Phi(t) = \begin{pmatrix} y_1(t) & y_2(t) & \dots & y_n(t) \\ \downarrow & \downarrow & & \downarrow \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{n \times n}$$

matriz cuyas columnas son un sistema fundamental.  $\Phi \in C^1(J; \mathbb{R}^{n \times n})$ , claramente.

Si además  $\Phi(t_0) = I$  (identidad en  $\mathbb{R}^{n \times n}$ ) se le llama matriz fundamental principal en  $t = t_0$ .

Corolario Siempre existen

$\gamma_1$  : matriz fundamental  
" " " principal

$\forall t = t_0$ . Mas aún, toda matriz fundamental es solución de

$$\Phi' = A(t) \Phi$$

La única solución de (4) se puede escribir como

$$Y(t) = \Phi(t) Y_0$$

si  $\Phi(t_0) = I$ .