

# Introducción a Sistemas Hiperbólicos de Leyes de Conservación

Ramón G. Plaza

*IIMAS-FENOMECC, UNAM*

Curso Avanzado de Ecuaciones Diferenciales  
Posgrado en Ciencias Matemáticas

<http://www.fenomec.unam.mx/ramon/LeyesConservacion-2011-2.html>

## Motivación

¿Qué es un sistema de leyes de conservación?

Hidrodinámica

Otros ejemplos

Estructura del curso

Introducción

Ley de conservación escalar en una dimensión

Sistemas en una dimensión

Perfiles viscosos

Bibliografía

## Sistema de leyes de conservación

$$u_t + \sum_{j=1}^d f^j(u)_{x_j} = 0, \quad (\text{SLC})$$

donde,

$$(x, t) \in \mathbb{R}^d \times [0, +\infty),$$

$$u \in \Omega \subset \mathbb{R}^n,$$

$$f^j \in C^2(\Omega, \mathbb{R}^n), \quad j = 1, \dots, d,$$

$$d \geq 1, n \geq 1.$$

## Sistema de leyes de conservación

$$u_t + \sum_{j=1}^d f^j(u)_{x_j} = 0, \quad (\text{SLC})$$

donde,

$$(x, t) \in \mathbb{R}^d \times [0, +\infty),$$

$$u \in \Omega \subset \mathbb{R}^n,$$

$$f^j \in C^2(\Omega, \mathbb{R}^n), \quad j = 1, \dots, d,$$

$$d \geq 1, n \geq 1.$$

## Terminología:

$\mathbb{R}^n \ni u =$  variables conservadas o estados

$f^j =$  funciones de flujo

$\Omega =$  conjunto de estados admisibles

$n \geq 1 =$  número de cantidades conservadas

$d \geq 1 =$  dimensión del espacio físico

## Particularidades:

- ▶ **Práctica:** gran cantidad de modelos tienen la forma de un (SLC).
- ▶ Teoría: resolver el problema de Cauchy es *muy* difícil.
- ▶ Las soluciones relevantes son, generalmente, discontinuas.
- ▶ Se carece de una teoría matemática satisfactoria: falta de unicidad.
- ▶ Se requieren criterios adicionales para seleccionar soluciones “físicamente relevantes”
- ▶ Para sistemas en varias dimensiones espaciales prácticamente no se sabe *nada*.

## Particularidades:

- ▶ **Práctica:** gran cantidad de modelos tienen la forma de un (SLC).
- ▶ **Teoría:** resolver el problema de Cauchy es *muy* difícil.
- ▶ Las soluciones relevantes son, generalmente, discontinuas.
- ▶ Se carece de una teoría matemática satisfactoria: falta de unicidad.
- ▶ Se requieren criterios adicionales para seleccionar soluciones “físicamente relevantes”
- ▶ Para sistemas en varias dimensiones espaciales prácticamente no se sabe *nada*.

## Particularidades:

- ▶ Práctica: gran cantidad de modelos tienen la forma de un (SLC).
- ▶ Teoría: resolver el problema de Cauchy es *muy* difícil.
- ▶ Las soluciones relevantes son, generalmente, discontinuas.
- ▶ Se carece de una teoría matemática satisfactoria: falta de unicidad.
- ▶ Se requieren criterios adicionales para seleccionar soluciones “físicamente relevantes”
- ▶ Para sistemas en varias dimensiones espaciales prácticamente no se sabe *nada*.

## Particularidades:

- ▶ Práctica: gran cantidad de modelos tienen la forma de un (SLC).
- ▶ Teoría: resolver el problema de Cauchy es *muy* difícil.
- ▶ Las soluciones relevantes son, generalmente, discontinuas.
- ▶ Se carece de una teoría matemática satisfactoria: falta de unicidad.
- ▶ Se requieren criterios adicionales para seleccionar soluciones “físicamente relevantes”
- ▶ Para sistemas en varias dimensiones espaciales prácticamente no se sabe *nada*.

## Particularidades:

- ▶ Práctica: gran cantidad de modelos tienen la forma de un (SLC).
- ▶ Teoría: resolver el problema de Cauchy es *muy* difícil.
- ▶ Las soluciones relevantes son, generalmente, discontinuas.
- ▶ Se carece de una teoría matemática satisfactoria: falta de unicidad.
- ▶ Se requieren criterios adicionales para seleccionar soluciones “físicamente relevantes”
- ▶ Para sistemas en varias dimensiones espaciales prácticamente no se sabe *nada*.

## Particularidades:

- ▶ Práctica: gran cantidad de modelos tienen la forma de un (SLC).
- ▶ Teoría: resolver el problema de Cauchy es *muy* difícil.
- ▶ Las soluciones relevantes son, generalmente, discontinuas.
- ▶ Se carece de una teoría matemática satisfactoria: falta de unicidad.
- ▶ Se requieren criterios adicionales para seleccionar soluciones “físicamente relevantes”
- ▶ Para sistemas en varias dimensiones espaciales prácticamente no se sabe *nada*.

## Historia (incompleta)

- ▶ Ecuaciones de Euler para dinámica de gases.
- ▶ Condiciones de salto (Rankine-Hugoniot); ondas de “choque”.
- ▶ Circa 1947: Courant, Friedrichs.
- ▶ Crucial: artículo de Lax (CPAM, 1957): matematización de (SLC).
- ▶ Ecuación escalar: Lax (1957), Oleinik (1963), Kruzkov (1970) (existencia y unicidad de soluciones entrópicas).
- ▶ Esquema de Glimm (1970's): primer resultado de existencia para sistemas.
- ▶ Bressan (1990's): Existencia con aproximación viscosa.

## Ecuaciones de Navier-Stokes compresible

$$\rho_t + \operatorname{div}_x(\rho v) = 0,$$

$$(\rho v)_t + \operatorname{div}_x(\rho v \otimes v) + \nabla_x p = \operatorname{div}_x \left( \mu(\operatorname{div}_x u)I + \right. \\ \left. + \lambda(\nabla_x u + (\nabla_x u)^\top) \right),$$

$$(\rho(e + \frac{1}{2}|v|^2))_t + \operatorname{div}_x((e + \frac{1}{2}|v|^2)\rho v + pv) = \mu \operatorname{div}_x((\operatorname{div}_x v)v) + \\ + \lambda \operatorname{div}_x((\nabla v + (\nabla v)^\top)v) + \\ + \kappa \Delta \theta.$$

(CNS)

$\mathbb{R}^3 \ni (v_1, v_2, v_3)^\top = \mathbf{v}$  – campo de velocidades

$0 < \rho$  – densidad de masa

$0 < e$  – densidad de energía interna

$p(\rho, e) = p$  – presión termodinámica

$0 < \theta$  – temperatura

$0 < \lambda, \mu, \kappa$  – coeficientes de viscosidad y conductividad térmica

Ecuación de estado:

$$p = p(\rho, e)$$

Segunda ley:

$$\theta dS = de - \frac{p}{\rho^2} d\rho.$$

$\mathbb{R}^3 \ni (v_1, v_2, v_3)^\top = \mathbf{v}$  – campo de velocidades

$0 < \rho$  – densidad de masa

$0 < e$  – densidad de energía interna

$p(\rho, e) = p$  – presión termodinámica

$0 < \theta$  – temperatura

$0 < \lambda, \mu, \kappa$  – coeficientes de viscosidad y conductividad térmica

Ecuación de estado:

$$p = p(\rho, e)$$

Segunda ley:

$$\theta dS = de - \frac{p}{\rho^2} d\rho.$$

$\mathbb{R}^3 \ni (v_1, v_2, v_3)^\top = \mathbf{v}$  – campo de velocidades

$0 < \rho$  – densidad de masa

$0 < e$  – densidad de energía interna

$p(\rho, e) = p$  – presión termodinámica

$0 < \theta$  – temperatura

$0 < \lambda, \mu, \kappa$  – coeficientes de viscosidad y conductividad térmica

Ecuación de estado:

$$p = p(\rho, e)$$

Segunda ley:

$$\theta dS = de - \frac{p}{\rho^2} d\rho.$$

## Ecuaciones de Euler (sistema hiperbólico)

$$\begin{aligned}\rho_t + \operatorname{div}(\rho v) &= 0, \\ (\rho v)_t + \operatorname{div}(\rho v \otimes v) + \nabla p &= 0, \\ (\rho(e + \frac{1}{2}|v|^2))_t + \operatorname{div}((e + \frac{1}{2}|v|^2)\rho v + pv) &= 0,\end{aligned}\tag{E}$$

## Generalización

$$u_t + \sum_{j=1}^d f^j(u)_{x_j} = \sum_{i,j=1}^d (B^{ij}(u, \varepsilon) u_{x_j})_{x_i}, \quad (\text{VSLC})$$

## ¿Por qué el estudio del sistema hiperbólico?

- ▶ En ciertos regímenes la viscosidad es despreciable
- ▶ El término de disipación no estabiliza los algoritmos numéricos
- ▶ El entendimiento de la “estructura hiperbólica” es crucial en el estudio de las ecuaciones con viscosidad
- ▶ Desde el punto de vista matemático: ¡es un reto!

## ¿Por qué el estudio del sistema hiperbólico?

- ▶ En ciertos regímenes la viscosidad es despreciable
- ▶ El término de disipación no estabiliza los algoritmos numéricos
- ▶ El entendimiento de la “estructura hiperbólica” es crucial en el estudio de las ecuaciones con viscosidad
- ▶ Desde el punto de vista matemático: ¡es un reto!

## ¿Por qué el estudio del sistema hiperbólico?

- ▶ En ciertos regímenes la viscosidad es despreciable
- ▶ El término de disipación no estabiliza los algoritmos numéricos
- ▶ El entendimiento de la “estructura hiperbólica” es crucial en el estudio de las ecuaciones con viscosidad
- ▶ Desde el punto de vista matemático: ¡es un reto!

## ¿Por qué el estudio del sistema hiperbólico?

- ▶ En ciertos regímenes la viscosidad es despreciable
- ▶ El término de disipación no estabiliza los algoritmos numéricos
- ▶ El entendimiento de la “estructura hiperbólica” es crucial en el estudio de las ecuaciones con viscosidad
- ▶ Desde el punto de vista matemático: ¡es un reto!

## Motivación

¿Qué es un sistema de leyes de conservación?

Hidrodinámica

## Otros ejemplos

Estructura del curso

Introducción

Ley de conservación escalar en una dimensión

Sistemas en una dimensión

Perfiles viscosos

## Bibliografía

## Flujo de tráfico (modelo de Lighthill-Whitham-Richards)

$$\rho_t + q(\rho)_x = 0,$$

$$q(\rho) = \rho u_{\max} (1 - \rho/\rho_{\max}).$$

$\rho =$  no. de autos en una carretera,  $(x, t) \in \mathbb{R} \times [0, +\infty)$ .

$u = u_{\max}(1 - \rho/\rho_{\max})$  velocidad de los autos en cada punto  $(x, t)$ .

## Flujo de tráfico (modelo de Lighthill-Whitham-Richards)

$$\rho_t + q(\rho)_x = 0,$$

$$q(\rho) = \rho u_{\max} (1 - \rho/\rho_{\max}).$$

$\rho =$  no. de autos en una carretera,  $(x, t) \in \mathbb{R} \times [0, +\infty)$ .

$u = u_{\max}(1 - \rho/\rho_{\max})$  velocidad de los autos en cada punto  $(x, t)$ .

## Ecuaciones de agua poco profunda

$$\begin{aligned}\eta_t + (\eta u)_x + (\eta v)_y &= 0, \\ (\eta u)_t + \left(\frac{1}{2}g\eta^2 + \eta u^2\right)_x + (\eta v)_y &= 0, \\ (\eta v)_t + (\eta uv)_x + \left(\frac{1}{2}g\eta^2 + \eta v^2\right)_y &= 0,\end{aligned}$$

$\eta$  – profundidad del agua

$\mathbb{R}^2 \ni (u, v)$  – campo de velocidades

$(x, y, t) \in \mathbb{R}^2 \times [0, +\infty)$

## Ecuaciones de agua poco profunda

$$\begin{aligned}\eta_t + (\eta u)_x + (\eta v)_y &= 0, \\ (\eta u)_t + \left(\frac{1}{2}g\eta^2 + \eta u^2\right)_x + (\eta v)_y &= 0, \\ (\eta v)_t + (\eta uv)_x + \left(\frac{1}{2}g\eta^2 + \eta v^2\right)_y &= 0,\end{aligned}$$

$\eta$  – profundidad del agua  
 $\mathbb{R}^2 \ni (u, v)$  – campo de velocidades  
 $(x, y, t) \in \mathbb{R}^2 \times [0, +\infty)$

## Materiales hiperelásticos

$$\partial_t U_{ij} - \partial_{x_j} V_i = 0, \quad i, j = 1, 2, 3$$

$$\partial_t V_i - \sum_{j=1}^3 \partial_{x_j} \frac{\partial W}{\partial U_{ij}} = 0, \quad i = 1, 2, 3.$$

$$(x, t) \ni \mathbb{R}^3 \times [0, +\infty),$$

$X(x, t)$  – variable lagrangiana (deformación + I)

$$\mathbb{R}_+^{3 \times 3} \ni U, U_{ij} = \frac{\partial X_i}{\partial x_j} \text{ – gradiente de deformación}$$

$$\mathbb{R}^3 \ni V, V_j = \frac{\partial X_j}{\partial t} \text{ – velocidad local}$$

$$W : \mathbb{R}_+^{3 \times 3} \rightarrow \mathbb{R}_+ \text{ – función de densidad de energía.}$$

## Materiales hiperelásticos

$$\partial_t U_{ij} - \partial_{x_j} V_i = 0, \quad i, j = 1, 2, 3$$

$$\partial_t V_i - \sum_{j=1}^3 \partial_{x_j} \frac{\partial W}{\partial U_{ij}} = 0, \quad i = 1, 2, 3.$$

$$(x, t) \ni \mathbb{R}^3 \times [0, +\infty),$$

$X(x, t)$  – variable lagrangiana (deformación + I)

$$\mathbb{R}_+^{3 \times 3} \ni U, U_{ij} = \frac{\partial X_i}{\partial x_j} \text{ – gradiente de deformación}$$

$$\mathbb{R}^3 \ni V, V_j = \frac{\partial X_j}{\partial t} \text{ – velocidad local}$$

$$W : \mathbb{R}_+^{3 \times 3} \rightarrow \mathbb{R}_+ \text{ – función de densidad de energía.}$$

# Magnetohidrodinámica

$$\rho_t + \sum_{j=1}^3 (\rho v_j)_{x_j} = 0$$

$$(\rho v_i)_t + \operatorname{div}(\rho v_i v) + (p + \frac{1}{2} |\vec{B}|^2)_{x_i} - \operatorname{div}(B_i \vec{B}) = 0, \quad i = 1, 2,$$

$$(\frac{1}{2} \rho |v|^2 + \rho e + \frac{1}{2} |\vec{B}|^2)_t + \operatorname{div}(\frac{1}{2} v \rho |v|^2 + v \rho e + p v + \vec{E} \times \vec{B}) = 0,$$

$$\vec{B}_t + \nabla \times \vec{E} = 0,$$

$\mathbb{R}^3 \ni (v_1, v_2, v_3)^T = \mathbf{v}$  – campo de velocidades

$0 < \rho$  – densidad de masa

$0 < e$  – densidad de energía interna

$p(\rho, e) = p$  – presión termodinámica

$\mathbb{R}^3 \ni (E_1, E_2, E_3) = \vec{E}$  – campo eléctrico

$\mathbb{R}^3 \ni (B_1, B_2, B_3) = \vec{B}$  – campo magnético

Ecuación de estado:

$$p = p(\rho, e)$$

Las leyes de Gauss en forma de divergencia constituyen restricciones a los campos.

$\mathbb{R}^3 \ni (v_1, v_2, v_3)^\top = \mathbf{v}$  – campo de velocidades

$0 < \rho$  – densidad de masa

$0 < e$  – densidad de energía interna

$p(\rho, e) = p$  – presión termodinámica

$\mathbb{R}^3 \ni (E_1, E_2, E_3) = \vec{E}$  – campo eléctrico

$\mathbb{R}^3 \ni (B_1, B_2, B_3) = \vec{B}$  – campo magnético

Ecuación de estado:

$$p = p(\rho, e)$$

Las leyes de Gauss en forma de divergencia constituyen restricciones a los campos.

## El sistema $p$

$$v_t - w_x = 0,$$

$$w_t + p(v)_x = 0,$$

$(x, t) \in \mathbb{R} \times [0, +\infty)$ , donde  $p : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $p'(v) < 0$ . Ejemplos:  
dinámica de gases (caso isentrópico, formulación lagrangiana), barra  
elástica dimensional, ecuación de onda no lineal (con  $\psi_x = v$ ,  $\psi_t = w$ ),

$$\psi_{tt} + p(\psi_x)_x = 0,$$

velocidad  $c = \sqrt{-p'(\psi_x)}$  (Fermi-Pasta-Ulam).

## El sistema $p$

$$v_t - w_x = 0,$$

$$w_t + p(v)_x = 0,$$

$(x, t) \in \mathbb{R} \times [0, +\infty)$ , donde  $p : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $p'(v) < 0$ . Ejemplos:  
dinámica de gases (caso isentrópico, formulación lagrangiana), barra  
elástica dimensional, ecuación de onda no lineal (con  $\psi_x = v$ ,  $\psi_t = w$ ),

$$\psi_{tt} + p(\psi_x)_x = 0,$$

velocidad  $c = \sqrt{-p'(\psi_x)}$  (Fermi-Pasta-Ulam).

## Motivación

¿Qué es un sistema de leyes de conservación?

Hidrodinámica

Otros ejemplos

**Estructura del curso**

Introducción

**Ley de conservación escalar en una dimensión**

**Sistemas en una dimensión**

**Perfiles viscosos**

Bibliografía

## Introducción: Generalidades

- ▶ Ecuaciones de campo
- ▶ Ejemplos
- ▶ Convección no lineal
- ▶ Definición de *solución débil*. Pérdida de unicidad.
- ▶ Condiciones de salto de Rankine-Hugoniot
- ▶ Hiperbolicidad
- ▶ Sistemas simetrizables
- ▶ Definición de entropía
- ▶ Aproximación viscosa

## Introducción: Generalidades

- ▶ Ecuaciones de campo
- ▶ Ejemplos
- ▶ Convección no lineal
- ▶ Definición de *solución débil*. Pérdida de unicidad.
- ▶ Condiciones de salto de Rankine-Hugoniot
- ▶ Hiperbolicidad
- ▶ Sistemas simetrizables
- ▶ Definición de entropía
- ▶ Aproximación viscosa

## Introducción: Generalidades

- ▶ Ecuaciones de campo
- ▶ Ejemplos
- ▶ Convección no lineal
- ▶ Definición de *solución débil*. Pérdida de unicidad.
- ▶ Condiciones de salto de Rankine-Hugoniot
- ▶ Hiperbolicidad
- ▶ Sistemas simetrizables
- ▶ Definición de entropía
- ▶ Aproximación viscosa

## Introducción: Generalidades

- ▶ Ecuaciones de campo
- ▶ Ejemplos
- ▶ Convección no lineal
- ▶ Definición de *solución débil*. Pérdida de unicidad.
- ▶ Condiciones de salto de Rankine-Hugoniot
- ▶ Hiperbolicidad
- ▶ Sistemas simetrizables
- ▶ Definición de entropía
- ▶ Aproximación viscosa

## Introducción: Generalidades

- ▶ Ecuaciones de campo
- ▶ Ejemplos
- ▶ Convección no lineal
- ▶ Definición de *solución débil*. Pérdida de unicidad.
- ▶ Condiciones de salto de Rankine-Hugoniot
- ▶ Hiperbolicidad
- ▶ Sistemas simetrizables
- ▶ Definición de entropía
- ▶ Aproximación viscosa

## Introducción: Generalidades

- ▶ Ecuaciones de campo
- ▶ Ejemplos
- ▶ Convección no lineal
- ▶ Definición de *solución débil*. Pérdida de unicidad.
- ▶ Condiciones de salto de Rankine-Hugoniot
- ▶ Hiperbolicidad
- ▶ Sistemas simetrizables
- ▶ Definición de entropía
- ▶ Aproximación viscosa

## Introducción: Generalidades

- ▶ Ecuaciones de campo
- ▶ Ejemplos
- ▶ Convección no lineal
- ▶ Definición de *solución débil*. Pérdida de unicidad.
- ▶ Condiciones de salto de Rankine-Hugoniot
- ▶ Hiperbolicidad
- ▶ Sistemas simetrizables
- ▶ Definición de entropía
- ▶ Aproximación viscosa

## Introducción: Generalidades

- ▶ Ecuaciones de campo
- ▶ Ejemplos
- ▶ Convección no lineal
- ▶ Definición de *solución débil*. Pérdida de unicidad.
- ▶ Condiciones de salto de Rankine-Hugoniot
- ▶ Hiperbolicidad
- ▶ Sistemas simetrizables
- ▶ Definición de entropía
- ▶ Aproximación viscosa

## Introducción: Generalidades

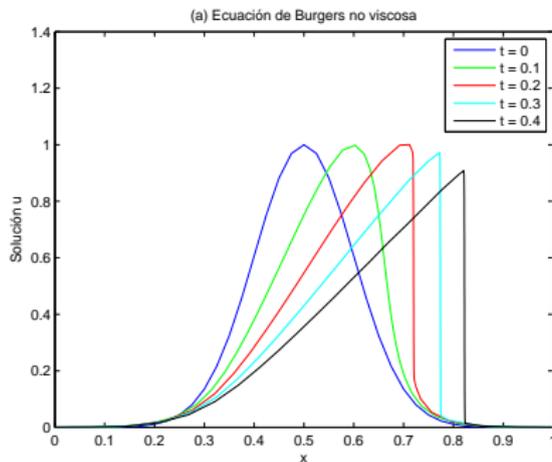
- ▶ Ecuaciones de campo
- ▶ Ejemplos
- ▶ Convección no lineal
- ▶ Definición de *solución débil*. Pérdida de unicidad.
- ▶ Condiciones de salto de Rankine-Hugoniot
- ▶ Hiperbolicidad
- ▶ Sistemas simetrizables
- ▶ Definición de entropía
- ▶ Aproximación viscosa

## Ecuación de Burgers no viscosa

$$u_t + \left(\frac{1}{2}u^2\right)_x = 0.$$

Condición inicial:

$$u_0(x) = e^{-x^2/\omega}$$



**Figura:** (a) Solución a la ecuación de Burgers no viscosa con condición inicial  $u_0 = e^{-x^2/\omega}$ .

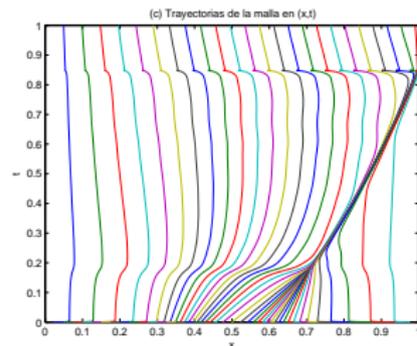
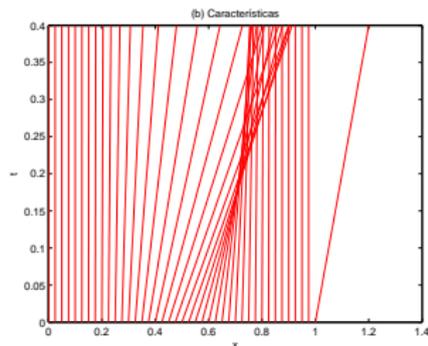


Figura: (b) Curvas “características” que se intersectan. (c) Malla en  $(x, t)$ .

# Ley de conservación escalar en una dimensión

- ▶ **Existencia local**
- ▶ Condiciones de entropía: Lax, Oleinik, condición de entropía generalizada
- ▶ Caso convexo  $f'' > 0$ : la fórmula de Lax
- ▶ Decaimiento a ondas  $N$
- ▶ Problema de Riemann
- ▶ Panorámica de la teoría de Kruzkov-Oleinik
- ▶ Ejemplos: Burgers, tráfico, Buckley-Leverett

# Ley de conservación escalar en una dimensión

- ▶ Existencia local
- ▶ Condiciones de entropía: Lax, Oleinik, condición de entropía generalizada
- ▶ Caso convexo  $f'' > 0$ : la fórmula de Lax
- ▶ Decaimiento a ondas  $N$
- ▶ Problema de Riemann
- ▶ Panorámica de la teoría de Kruzkov-Oleinik
- ▶ Ejemplos: Burgers, tráfico, Buckley-Leverett

# Ley de conservación escalar en una dimensión

- ▶ Existencia local
- ▶ Condiciones de entropía: Lax, Oleinik, condición de entropía generalizada
- ▶ Caso convexo  $f'' > 0$ : la fórmula de Lax
- ▶ Decaimiento a ondas  $N$
- ▶ Problema de Riemann
- ▶ Panorámica de la teoría de Kruzkov-Oleinik
- ▶ Ejemplos: Burgers, tráfico, Buckley-Leverett

## Ley de conservación escalar en una dimensión

- ▶ Existencia local
- ▶ Condiciones de entropía: Lax, Oleinik, condición de entropía generalizada
- ▶ Caso convexo  $f'' > 0$ : la fórmula de Lax
- ▶ Decaimiento a ondas  $N$
- ▶ Problema de Riemann
- ▶ Panorámica de la teoría de Kruzkov-Oleinik
- ▶ Ejemplos: Burgers, tráfico, Buckley-Leverett

## Ley de conservación escalar en una dimensión

- ▶ Existencia local
- ▶ Condiciones de entropía: Lax, Oleinik, condición de entropía generalizada
- ▶ Caso convexo  $f'' > 0$ : la fórmula de Lax
- ▶ Decaimiento a ondas  $N$
- ▶ Problema de Riemann
- ▶ Panorámica de la teoría de Kruzkov-Oleinik
- ▶ Ejemplos: Burgers, tráfico, Buckley-Leverett

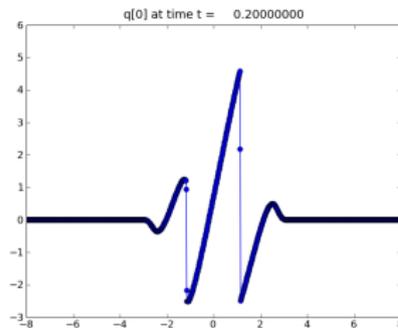
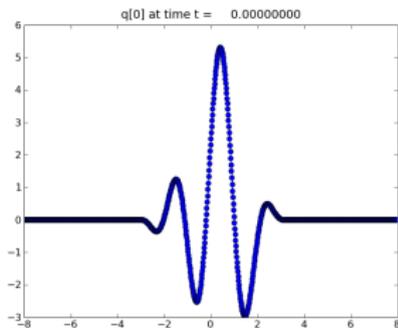
# Ley de conservación escalar en una dimensión

- ▶ Existencia local
- ▶ Condiciones de entropía: Lax, Oleinik, condición de entropía generalizada
- ▶ Caso convexo  $f'' > 0$ : la fórmula de Lax
- ▶ Decaimiento a ondas  $N$
- ▶ Problema de Riemann
- ▶ Panorámica de la teoría de Kruzkov-Oleinik
- ▶ Ejemplos: Burgers, tráfico, Buckley-Leverett

## Ley de conservación escalar en una dimensión

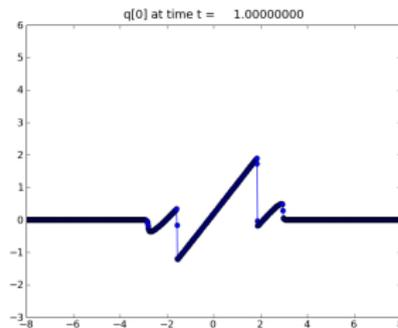
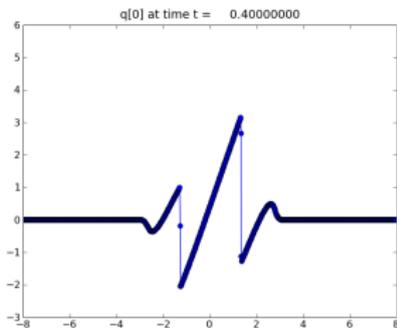
- ▶ Existencia local
- ▶ Condiciones de entropía: Lax, Oleinik, condición de entropía generalizada
- ▶ Caso convexo  $f'' > 0$ : la fórmula de Lax
- ▶ Decaimiento a ondas  $N$
- ▶ Problema de Riemann
- ▶ Panorámica de la teoría de Kruzkov-Oleinik
- ▶ Ejemplos: Burgers, tráfico, Buckley-Leverett

## Ecuación de Burgers no viscosa



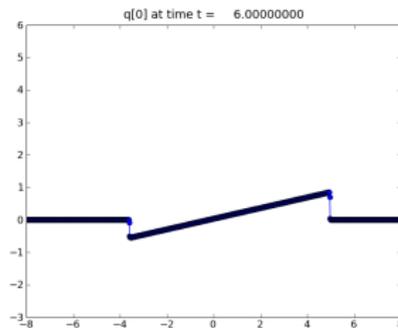
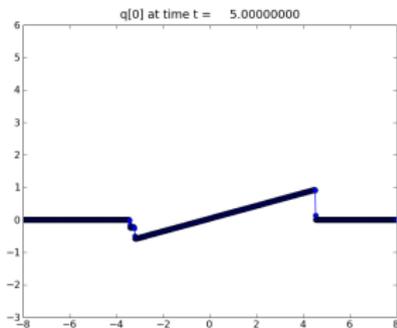
**Figura:** Ecuación de Burgers, datos iniciales oscilatorios. Decaimiento a una onda  $N$ . Cortesía: Randy LeVeque.

## Ecuación de Burgers no viscosa



**Figura:** Ecuación de Burgers, datos iniciales oscilatorios. Decaimiento a una onda  $N$ . Cortesía: Randy LeVeque.

## Ecuación de Burgers no viscosa



**Figura:** Ecuación de Burgers, datos iniciales oscilatorios. Decaimiento a una onda  $N$ . Cortesía: Randy LeVeque.

# Sistemas en una dimensión

- ▶ **Hiperbolicidad; sistemas lineales**
- ▶ Nolinealidad genuina y degeneración lineal
- ▶ Ondas de rarefacción e invariantes de Riemann
- ▶ Ondas de choque y discontinuidades de contacto
- ▶ Solución al problema de Riemann: el teorema de Lax
- ▶ El teorema de representación
- ▶ Ejemplo: las ecuaciones de Euler

# Sistemas en una dimensión

- ▶ **Hiperbolicidad; sistemas lineales**
- ▶ **Nolinealidad genuina y degeneración lineal**
- ▶ Ondas de rarefacción e invariantes de Riemann
- ▶ Ondas de choque y discontinuidades de contacto
- ▶ Solución al problema de Riemann: el teorema de Lax
- ▶ El teorema de representación
- ▶ Ejemplo: las ecuaciones de Euler

# Sistemas en una dimensión

- ▶ **Hiperbolicidad; sistemas lineales**
- ▶ **Nolinealidad genuina y degeneración lineal**
- ▶ **Ondas de rarefacción e invariantes de Riemann**
- ▶ Ondas de choque y discontinuidades de contacto
- ▶ Solución al problema de Riemann: el teorema de Lax
- ▶ El teorema de representación
- ▶ Ejemplo: las ecuaciones de Euler

## Sistemas en una dimensión

- ▶ Hiperbolicidad; sistemas lineales
- ▶ Nolinealidad genuina y degeneración lineal
- ▶ Ondas de rarefacción e invariantes de Riemann
- ▶ Ondas de choque y discontinuidades de contacto
- ▶ Solución al problema de Riemann: el teorema de Lax
- ▶ El teorema de representación
- ▶ Ejemplo: las ecuaciones de Euler

## Sistemas en una dimensión

- ▶ Hiperbolicidad; sistemas lineales
- ▶ Nolinealidad genuina y degeneración lineal
- ▶ Ondas de rarefacción e invariantes de Riemann
- ▶ Ondas de choque y discontinuidades de contacto
- ▶ Solución al problema de Riemann: el teorema de Lax
- ▶ El teorema de representación
- ▶ Ejemplo: las ecuaciones de Euler

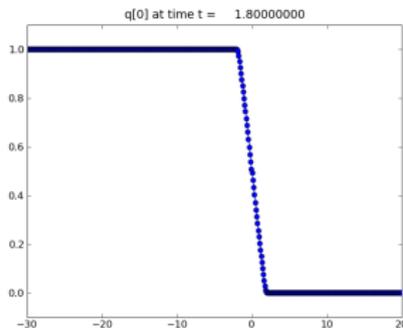
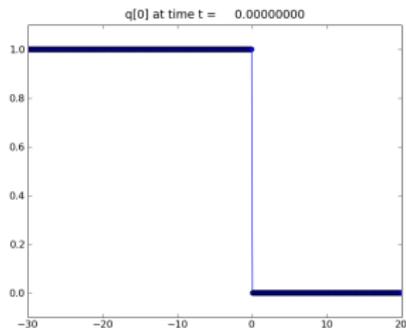
## Sistemas en una dimensión

- ▶ Hiperbolicidad; sistemas lineales
- ▶ Nolinealidad genuina y degeneración lineal
- ▶ Ondas de rarefacción e invariantes de Riemann
- ▶ Ondas de choque y discontinuidades de contacto
- ▶ Solución al problema de Riemann: el teorema de Lax
- ▶ El teorema de representación
- ▶ Ejemplo: las ecuaciones de Euler

## Sistemas en una dimensión

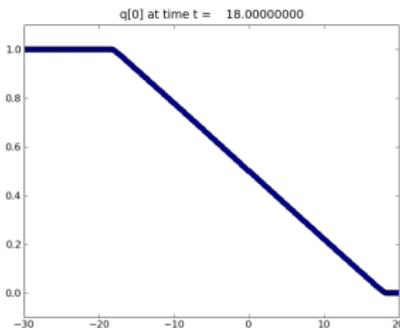
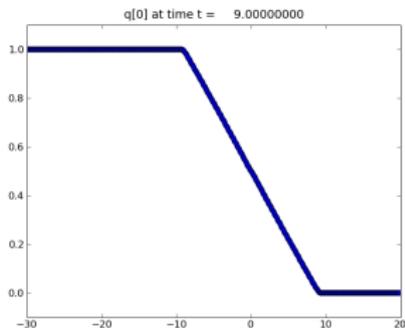
- ▶ Hiperbolicidad; sistemas lineales
- ▶ Nolinealidad genuina y degeneración lineal
- ▶ Ondas de rarefacción e invariantes de Riemann
- ▶ Ondas de choque y discontinuidades de contacto
- ▶ Solución al problema de Riemann: el teorema de Lax
- ▶ El teorema de representación
- ▶ Ejemplo: las ecuaciones de Euler

## Modelo de tráfico (luz verde)



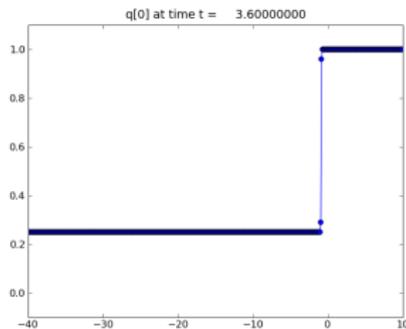
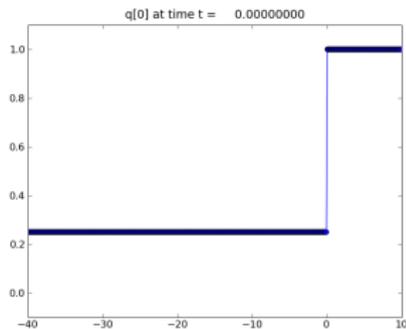
**Figura:** Modelo de tráfico de Lighthill-Whitham-Richards. Luz verde: condición inicial 1 (left), 0 (right). Onda de rarefacción. Cortesía: Randy LeVeque.

## Modelo de tráfico (luz verde)



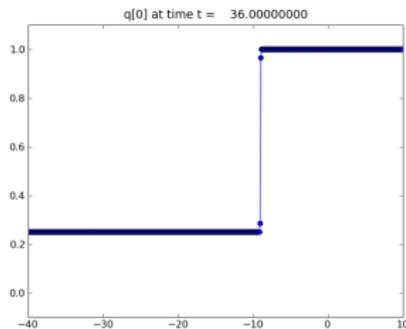
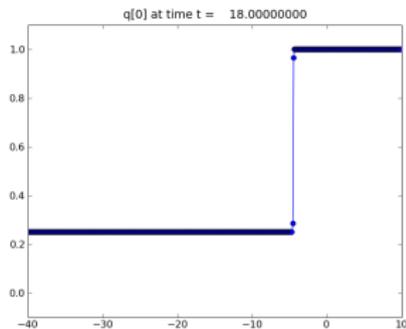
**Figura:** Modelo de tráfico de Lighthill-Whitham-Richards. Luz verde: condición inicial 1 (left), 0 (right). Onda de rarefacción. Cortesía: Randy LeVeque.

## Modelo de tráfico (luz roja)



**Figura:** Modelo de tráfico de Lighthill-Whitham-Richards. Luz verde: condición inicial 0 (left), 1 (right). Onda de choque. Cortesía: Randy LeVeque.

## Modelo de tráfico (luz roja)



**Figura:** Modelo de tráfico de Lighthill-Whitham-Richards. Luz verde: condición inicial 0 (left), 1 (right). Onda de choque. Cortesía: Randy LeVeque.

## Perfiles viscosos

- ▶ Ejemplo: Burgers con viscosidad y la transformación de Hopf-Cole.
- ▶ Existencia de perfiles viscosos escalares
- ▶ Estabilidad (caso escalar)
- ▶ Perfiles para sistemas: método de Koppell y Howard
- ▶ Criterio de admisibilidad de Majda-Pego
- ▶ Estabilidad (parte I): el método de diagonalización de Goodman
- ▶ Estabilidad (Parte II): estimaciones tipo Kawashima
- ▶ Panorámica del teorema de Liu; ondas de difusión

## Perfiles viscosos

- ▶ Ejemplo: Burgers con viscosidad y la transformación de Hopf-Cole.
- ▶ Existencia de perfiles viscosos escalares
  - ▶ Estabilidad (caso escalar)
  - ▶ Perfiles para sistemas: método de Koppell y Howard
  - ▶ Criterio de admisibilidad de Majda-Pego
  - ▶ Estabilidad (parte I): el método de diagonalización de Goodman
  - ▶ Estabilidad (Parte II): estimaciones tipo Kawashima
  - ▶ Panorámica del teorema de Liu; ondas de difusión

## Perfiles viscosos

- ▶ Ejemplo: Burgers con viscosidad y la transformación de Hopf-Cole.
- ▶ Existencia de perfiles viscosos escalares
- ▶ Estabilidad (caso escalar)
- ▶ Perfiles para sistemas: método de Koppell y Howard
- ▶ Criterio de admisibilidad de Majda-Pego
- ▶ Estabilidad (parte I): el método de diagonalización de Goodman
- ▶ Estabilidad (Parte II): estimaciones tipo Kawashima
- ▶ Panorámica del teorema de Liu; ondas de difusión

## Perfiles viscosos

- ▶ Ejemplo: Burgers con viscosidad y la transformación de Hopf-Cole.
- ▶ Existencia de perfiles viscosos escalares
- ▶ Estabilidad (caso escalar)
- ▶ Perfiles para sistemas: método de Koppell y Howard
- ▶ Criterio de admisibilidad de Majda-Pego
- ▶ Estabilidad (parte I): el método de diagonalización de Goodman
- ▶ Estabilidad (Parte II): estimaciones tipo Kawashima
- ▶ Panorámica del teorema de Liu; ondas de difusión

## Perfiles viscosos

- ▶ Ejemplo: Burgers con viscosidad y la transformación de Hopf-Cole.
- ▶ Existencia de perfiles viscosos escalares
- ▶ Estabilidad (caso escalar)
- ▶ Perfiles para sistemas: método de Koppell y Howard
- ▶ Criterio de admisibilidad de Majda-Pego
- ▶ Estabilidad (parte I): el método de diagonalización de Goodman
- ▶ Estabilidad (Parte II): estimaciones tipo Kawashima
- ▶ Panorámica del teorema de Liu; ondas de difusión

## Perfiles viscosos

- ▶ Ejemplo: Burgers con viscosidad y la transformación de Hopf-Cole.
- ▶ Existencia de perfiles viscosos escalares
- ▶ Estabilidad (caso escalar)
- ▶ Perfiles para sistemas: método de Koppell y Howard
- ▶ Criterio de admisibilidad de Majda-Pego
- ▶ Estabilidad (parte I): el método de diagonalización de Goodman
- ▶ Estabilidad (Parte II): estimaciones tipo Kawashima
- ▶ Panorámica del teorema de Liu; ondas de difusión

## Perfiles viscosos

- ▶ Ejemplo: Burgers con viscosidad y la transformación de Hopf-Cole.
- ▶ Existencia de perfiles viscosos escalares
- ▶ Estabilidad (caso escalar)
- ▶ Perfiles para sistemas: método de Koppell y Howard
- ▶ Criterio de admisibilidad de Majda-Pego
- ▶ Estabilidad (parte I): el método de diagonalización de Goodman
- ▶ Estabilidad (Parte II): estimaciones tipo Kawashima
- ▶ Panorámica del teorema de Liu; ondas de difusión

## Perfiles viscosos

- ▶ Ejemplo: Burgers con viscosidad y la transformación de Hopf-Cole.
- ▶ Existencia de perfiles viscosos escalares
- ▶ Estabilidad (caso escalar)
- ▶ Perfiles para sistemas: método de Koppell y Howard
- ▶ Criterio de admisibilidad de Majda-Pego
- ▶ Estabilidad (parte I): el método de diagonalización de Goodman
- ▶ Estabilidad (Parte II): estimaciones tipo Kawashima
- ▶ Panorámica del teorema de Liu; ondas de difusión

## Omisiones notables:

- ▶ Sistemas con relajación, “radiativos” (acoplamiento elíptico), modelos visco-capilares, etc.
- ▶ Métodos numéricos
- ▶ Ondas de choque no clásicas  $\Rightarrow$  transiciones de fase
- ▶ Esquema de Glimm
- ▶ Compacidad compensada (sistemas de  $2 \times 2$ )

## Motivación

¿Qué es un sistema de leyes de conservación?

Hidrodinámica

Otros ejemplos

Estructura del curso

Introducción

Ley de conservación escalar en una dimensión

Sistemas en una dimensión

Perfiles viscosos

**Bibliografía**

## Textos generales

- ▶ **EVANS, L.C.** *Partial Differential Equations*, Graduate Studies in Mathematics vol. 19, A.M.S., 1998.
- ▶ **RENARDY, M. Y ROGERS, R.C.** *An Introduction to Partial Differential Equations*, Springer-Verlag, 2004.

## Textos sobre Leyes de Conservación

- ▶ **SMOLLER, J.** *Shock Waves and Reaction-Diffusion Equations*, Springer-Verlag, Second ed., 1994.
- ▶ **DAFERMOS, C.M.** *Hyperbolic conservation laws in continuum physics*, Springer-Verlag, Third ed., 2010.
- ▶ **SERRE, D.** *Systems of Conservation Laws 1: Hyperbolicity, entropies, shock waves*, Cambridge University Press, 1999.
- ▶ **LAX, P.D.** *Hyperbolic Systems of Conservation Laws and the Mathematical Theory of Shock Waves*, SIAM, 1973.

## Material adicional

- ▶ LIU, T.-P-. *Hyperbolic and Viscous Conservation Laws*, SIAM, 2000.
- ▶ WHITHAM, G.B. *Linear and Nonlinear Waves*, Wiley, 1974.
- ▶ COURANT, R. Y FRIEDRICHS, K.O. *Supersonic Flow and Shock Waves*, Wiley, 1948.

**¡Bienvenidos!**